|  |  |
| --- | --- |
| Use Case 5 – Billede af position | |
| **Goal** | Quadrocopter ankommer til position hvor den tager et billede som sendes til webapplikation. Fra databasen kan bruger inspicerer og accepterer billedet. |
| **Initiation** | UC#4 |
| **No. of concurrent occurrence’s** | 1 |
| **Stakeholders and Interests** | Bruger (primær)   * Kan inspicerer og acceptere billede.   Webapplikation (sekundær)   * Modtager billede fra quadrocopter. * Giver bruger billede der skal accepteres. |
| **Precondition** | UC#1, UC#3 og UC#4 er succesfuld gennemført. |
| **Postcondition** | Bruger kan tilgå flyverute og billede via webapplikation.  Quadrocopter flyver til næste GPS-position eller udgangsposition. |
| **Main success scenario** | 1. Quadrocopter er ved ønsket GPS-koordinat og tager et billede.  2. Billedet bearbejdes.  3. Billedet sendes til webapplikation  4. Bruger er online på webapplikation og spørges om accept.  I: Bruger accepterer ikke billede.  II: Bruger svarer ikke inden for tidsgrænsen.  5. Quadrocopter flyver til næste GPS-position eller udgangsposition. |
| **Extensions** | I: Bruger accepterer ikke billede.  Quadrocopter instrueres til at ændre højde, orientering eller position  Trin 1-4 i main succes scenario gentages indtil bruger accepterer billede.  II: Bruger svarer ikke inden for tidsgrænsen.  Quadrocopter får automatisk tildelt accept og sendes instruktioner om at  flyve næste GPS-position eller til udgangsposition. |